

UNIVERSITETET I BERGEN  
Det matematisk-naturvitenskapelige fakultet

Eksamen i M102 - Lineær algebra  
Mandag 3. november 2003, kl. 09.00 - 14.00

Tillatte hjelpemidler: kalkulator av samme type som er godkjent i den videregående skolen.

### Oppgave 1

- a) Finn den reduserte trappeformen til matrisen

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 3 & 2 \\ 2 & -1 & 4 & 3 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

- b) Finn en basis for søylerommet til  $A$  og en basis for rekkerommet til  $A$ .  
c) Gitt ligningssystemet

$$\begin{aligned} x_1 - x_2 + 3x_3 + 2x_4 &= 1 \\ 2x_1 - x_2 + 4x_3 + 3x_4 &= 3 \\ x_1 + x_2 - x_3 + ax_4 &= b \end{aligned}$$

- (i) For hvilke verdier av  $a$  og  $b$  har systemet ingen løsning?  
(ii) For hvilke verdier av  $a$  og  $b$  har systemet uendelig mange løsninger?  
d) Finn den generelle løsning av ligningssystemet i punkt c) når systemet er konsistent.

### Oppgave 2

- a) La

$$M_s = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & s \end{bmatrix} \text{ der } s \text{ er et reelt tall.}$$

For hvilke reelle tall  $s$  er matrisen  $M_s$  invertibel? Finn den inverse matrisen til  $M_1$ .

- b) La  $B = \{b_1, b_2, b_3\}$  være en basis for vektorrommet  $V$ . La

$$c_1 = -b_2 + 2b_3, \quad c_2 = b_1 - b_3, \quad c_3 = -2b_1 + b_2$$

Avgjør om  $\{c_1, c_2, c_3\}$  er en basis for  $V$ .

- c) Den lineære transformasjonen  $T : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$  er gitt ved

$$T \left( \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} x_2 & -2x_3 \\ -x_1 & +2x_3 \\ 2x_1 & -2x_2 \end{bmatrix}.$$

Finn standardmatrisen til  $T$ . Vis at  $T(\underline{v})$  og  $\underline{v}$  er ortogonale for alle  $\underline{v} \in \mathbf{R}^3$ .  
Finn en basis for kjernen ("kernel") til  $T$ .

- d) Kontroller at  $D = \{\underline{d}_1, \underline{d}_2, \underline{d}_3\} = \{(0, -1, 2), (1, 0, -1), (-2, 1, 1)\}$  er en basis for  $\mathbf{R}^3$ . Finn matrisen  $[T]_D$  (matrisen til  $T$  relativt til basisen  $D$ ).

### Oppgave 3

- a) Kjeglesnittet  $K$  har ligningen (m.h.p. standardbasisen for  $\mathbf{R}^2$ )

$$3x_1^2 - 4x_1x_2 = 4.$$

Finn en ortonormal basis for  $\mathbf{R}^2$  slik at  $K$ 's ligning i det nye aksesystemet er uten produktledd ("cross-product term"). Hva slags kjeglesnitt er  $K$ ?

- b) Tegn en figur som viser de opprinnelige koordinataksene, de nye, og  $K$ .

### Oppgave 4

- a) La

$$E = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -3 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Vis at  $(0, 1, 1)$  er en egenvektor til  $E$ . Hva er den tilhørende egenverdien?  
Avgjør om  $E$  er diagonaliserbar.

- b) Finn en matrise  $P$  og en diagonalmatrise  $D$  slik at  $P^{-1}AP = D$ .
- c) Vis at  $E$  og den transponerte matrisen  $E^T$  har samme karakteristiske polynom.
- d) Anta at  $E\underline{u} = \lambda_1\underline{u}$  og  $E^T\underline{v} = \lambda_2\underline{v}$  hvor  $\lambda_1 \neq \lambda_2$ . Vis at vektorene  $\underline{u}$  og  $\underline{v}$  er ortogonale.