

UNIVERSITETET I BERGEN
Det matematisk-naturvitenskapelige fakultet

Eksamens i M102 - Lineær algebra

Mandag 2.juni 2003, kl. 0900 - 1400

Tillatte hjelpe medier: kalkulator av samme type som er godkjent i den videregående skolen.

Oppgave 1

- a) Finn den reduserte trappeformen til matrisen

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 & -1 \\ 2 & -4 & 3 & 1 \\ 3 & -6 & 5 & 0 \end{bmatrix}$$

Finn en basis for søylerommet til A .

- b) Gitt ligningssystemet

$$\begin{array}{cccccc} x_1 & - & 2x_2 & + & 2x_3 & - & x_4 = 0 \\ 2x_1 & - & 4x_2 & + & 3x_3 & + & ax_4 = 2a \\ 3x_1 & - & 6x_2 & + & 5x_3 & & = b \end{array}$$

For hvilke verdier av a og b har systemet

- i) akkurat en løsning,
 - ii) uendelig mange løsninger,
 - iii) ingen løsning?
- c) Finn den generelle løsning av ligningssystemet i punkt b) når $a = 1$ og $b = 2$, og skriv løsningen på vektorform.

Oppgave 2

- a) La

$$M_s = \begin{bmatrix} 1 & 0 & s \\ s & 1 & 1 \\ s & 1 & 0 \end{bmatrix} \text{ der } s \text{ er et reelt tall.}$$

Vis at matrisen M_s er invertibel for alle reelle tall s , og finn den inverse matrisen til M_2 .

- b) La $B = \{\underline{b}_1, \underline{b}_2, \underline{b}_3\}$ være en basis for vektorrommet V . La

$$\underline{c}_1 = \underline{b}_1 + 2\underline{b}_2 + 2\underline{b}_3, \quad \underline{c}_2 = \underline{b}_2 + \underline{b}_3, \quad \underline{c}_3 = 2\underline{b}_1 + \underline{b}_2.$$

Vis at $C = \{\underline{c}_1, \underline{c}_2, \underline{c}_3\}$ også er en basis for v . Finn matrisen P slik at $[\underline{v}]_C = P[\underline{v}]_B$ for alle $\underline{v} \in V$.

- c) Den lineære transformasjonen $T : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^4$ er gitt ved

$$T \left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} x_1 + x_2 - x_3 \\ -x_1 + 2x_3 \\ 2x_1 + x_2 - 3x_3 \\ x_1 + 2x_2 \end{bmatrix}$$

Finn standardmatrisen til T . Finn en ortogonal basis for rekkevidden ("range") til T .

- d) Kontroller at $D = \{\underline{d}_1, \underline{d}_2, \underline{d}_3\} = \{(1, 1, 1), (0, 1, 1), (1, 1, 0)\}$ er en basis for \mathbf{R}^3 .

Finn matrisen M slik at $T(\underline{v}) = M[\underline{v}]_D$ for alle $\underline{v} \in \mathbf{R}^3$.

Oppgave 3

- a) Kjeglesnittet K har ligningen (m.h.p. standardbasisen for \mathbf{R}^3)

$$2x_1^2 + 4x_1x_2 + 5x_2^2 = 24.$$

Finn en ortonormal basis for \mathbf{R}^2 slik at K 's ligning i det nye aksesystemet er uten produktledd ("cross-product term"). Hva slags kjeglesnitt er K ?

- b) Tegn en figur som viser de opprinnelige koordinataksene, de nye, og K .

Oppgave 4

- a) Gi definisjonen på at en kvadratisk matrise er diagonaliserbar. Gi også definisjonen på at en kvadratisk matrise er ortogonalt diagonaliserbar.
Hvilke matriser er ortogonalt diagonaliserbare?

- b) Finn egenverdiene til matrisen

$$E = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & -3 & 0 \end{bmatrix}.$$

Avgjør om E er diagonaliserbar.

- c) La $\underline{u}_1 = (1, 0, 1)$ og $\underline{u}_2 = (-1, 2, 0)$. Anta at \underline{u}_1 og \underline{u}_2 er egenvektorer til en symmetrisk matrise A . Kan \underline{u}_1 og \underline{u}_2 tilhøre forskjellige egenverdier? Svaret skal begrunnes.
Finn en ortogonal matrise som diagonaliserer A .