

Eksamen i emnet MAT121 - Lineær algebra

Onsdag 25 september, 2013, kl. 09.00-14.00

- Tillatte hjelpemidler. kalkulator, i samsvar med fakultetets regler.
- Oppgavesettet er på 3 sider.
- Alle svar må begrunnes.

Oppgave 1.

Betrakt matrisen

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \\ 3 & -3 \end{pmatrix}.$$

- Finne den reduserte trappeformen til A .
- Avjør om $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ er i søylerommet $\text{Col}(A)$.
- Finne den løsningen til ligningen $A\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$.
- Hva er rangen til matrisen A ?
- Hva er dimensjonen til nullrommet $\text{Nul}(A)$?
- Avjør om $\vec{b} = (4, 5)$ er i radrommet $\text{Row}(A)$.
- Hva er dimensjonen til $\text{Row}(A)$?

Fasit til oppgave 1.

- Finne den reduserte trappeformen til matrisen A .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \\ 3 & -3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

1

b. Avjør om $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ er i søylerommet $\text{Col}(A)$.

En vektor $\vec{b} \in \text{Col}(A)$ dersom systemet $A\vec{x} = \vec{b}$ er konsekvent. Vi finner den reduserte trappeformen for den utvidede matrisen

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 3 & -3 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

og konkluderer med at $\vec{b} \in \text{Col}(A)$

c. Finn den løsningen til ligningen $A\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$.

Vi bruker den reduserte trappeformen til den utvidede matrisen og finner $x_1 = 3$, $x_2 = 2$.

d. Hva er rangen til matrisen A ? Rangen til matrisen A er lik dimensjon til $\text{Col}(A)$ som er 2.

e. Hva er dimensjonen til nullrommet $\text{Nul}(A)$? Fra rangteoremet vet vi at $2 = \dim(\text{Col}(A)) + \dim(\text{Null}(A))$. Siden dimensjonen til $\text{Col}(A)$ er 2 konkluderer vi med at $\dim(\text{Nul}(A)) = 0$.

f. Avjør om $\vec{c} = (4, 5)$ er i radrommet $\text{Row}(A)$.

Vi kan skrive $4\vec{r}_1 + 9\vec{r}_2 = (4, 5)$ der r_1 og r_2 er den henholdsvis første og den andre raden i A . Det viser at $\vec{c} = (4, 5) \in \text{Row}(A)$.

g. Hva er dimensjonen til $\text{Row}(A)$? Vi ser at den første raden og den tredje raden i A er lineært avhengige og de to første radene er lineært uavhengige, som viser at $\dim(\text{Row}(A)) = 2$.

Oppgave 2.

- a. Betrakt de lineære transformasjonene $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ og $S: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definert ved

$$T \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ 2x_1 - x_2 \\ 3x_1 + 4x_2 \end{pmatrix}, \quad S \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2y_1 + y_3 \\ 3y_2 - y_3 \\ y_1 - y_2 \\ y_1 + y_2 + y_3 \end{pmatrix}$$

Finn komposisjonstransformasjonen $S \circ T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^4$.

- b La $0 < \phi \leq \frac{\pi}{2}$. Vi lar $\mathcal{R}_\phi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ være den lineære transformasjonen som roterer hver vektor i \mathbb{R}^3 om z -aksen med en vinkel ϕ mot urviserne. Finn standardmatrisen til \mathcal{R}_ϕ og finn bilde av vektoren $v = (1, 1, 1)$ under rotasjonen \mathcal{R}_ϕ , når $\phi = \frac{\pi}{3}$.

Fasit til oppgave 2.

- a. Betrakt de lineære transformasjonene $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ og $S: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definert ved

$$T \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ 2x_1 - x_2 \\ 3x_1 + 4x_2 \end{pmatrix}, \quad S \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2y_1 + y_3 \\ 3y_2 - y_3 \\ y_1 - y_2 \\ y_1 + y_2 + y_3 \end{pmatrix}.$$

Finn komposisjonstransformasjon $S \circ T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^4$.

Standard matrisen $[T]$ til transformasjonen T er

$$[T] = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

og standard matrisen $[S]$ til transformasjonen S er

$$[S] = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Da er matrisen til komposisjonstransformasjonen $S \circ T$

$$[S \circ T] = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 3 & -7 \\ -1 & 1 \\ 6 & 3 \end{pmatrix}.$$

Vi konkluderer med at

$$(S \circ T) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 3 & -7 \\ -1 & 1 \\ 6 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5x_1 + 4x_2 + 2 \\ 3x_1 - 7x_2 \\ -x_1 + x_2 \\ 6x_1 + 3x_2 \end{pmatrix}.$$

b. La $0 < \phi \leq \frac{\pi}{2}$. Vi lar $\mathcal{R}_\phi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ være den lineære transformasjonen som roterer hver vektor i \mathbb{R}^3 om z -aksen med en vinkel ϕ mot urviserne. Finn standardmatrisen til \mathcal{R}_ϕ og finn bilde av vektoren $v = (1, 1, 1)$ under rotasjonen \mathcal{R}_ϕ , når $\phi = \frac{\pi}{3}$.

Siden \mathcal{R}_ϕ dreier vektorer i xy -planet en vinkel φ mot urviseren får vi ved enkel trigonometri at

$$\mathcal{R}_\phi \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \phi \\ \sin \phi \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{R}_\phi \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\sin \phi \\ \cos \phi \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{R}_\phi \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Det endelige resultatet blir at matrisen:

$$[\mathcal{R}_\phi] = \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

svarer til rotasjonen \mathcal{R}_ϕ .

Bildet av vektoren $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ er vektoren $\vec{w} = \begin{pmatrix} \frac{1-\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$ på grunn av at

$$\vec{w} = [\mathcal{R}_{\frac{\pi}{3}}] \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1-\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

Oppgave 3.

Avjør om mengdene A og B er underrom av \mathbb{R}^3 .

$$\text{a. } A = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ slik at } x = 3y + 1, \quad z = -2y \right\},$$

$$\text{b. } B = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ slik at } x - y + z = 0 \right\}.$$

Fasit til oppgave 3.

$$\text{a. } A = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ slik at } x = 3y + 1, \quad z = -2y \right\}.$$

Siden origo $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ikke er i A , er mengden A ikke et underrom av \mathbb{R}^3 .

$$\text{b. } B = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ slik at } x - y + z = 0 \right\}.$$

Origo $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ er i B . La $\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in B$, $\vec{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \in B$. Da er

$$x_1 - x_2 + x_3 = 0 \quad \text{og} \quad y_1 - y_2 + y_3 = 0$$

etter definisjonen av B . Vi adderer \vec{x} og \vec{y} . Det gir vektoren \vec{z} der:

$$\vec{z} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + y_1 \\ x_2 + y_2 \\ x_3 + y_3 \end{pmatrix}.$$

Av likninger ovenfor ser vi at:

$$\begin{aligned} z_1 - z_2 + z_3 &= (x_1 + y_1) - (x_2 + y_2) + (x_3 + y_3) \\ &= (x_1 - x_2 + x_3) + (y_1 - y_2 + y_3) = 0 + 0 = 0 \end{aligned}$$

og det vil si at $\vec{z} = \vec{x} + \vec{y} \in B$. Vi ser også at

$$cx_1 - cx_2 + cx_3 = c(x_1 - x_2 + x_3) = c \cdot 0 = 0 \quad \implies \quad c\vec{x} \in B.$$

Oppgave 4.

$$\text{Betrakt matrisen } M = \begin{pmatrix} 7 & 1 & -2 \\ -3 & 3 & 6 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

a. Finn alle egenverdiene til M .

- b. Finn en basis for hvert egenrommet.
 c. Er matrisen M diagonaliserbar? Hvis svaret er ”ja” finn da den diagonale matrisen som svarer til M . Dersom svar er ”nei”, forklar hvorfor matrisen M ikke er diagonaliserbar.

Fasit til oppgave 4.

a. Finn alle egenverdiene til M .

Siden

$$\det(A - \lambda I) = x(x^2 - 12x + 36)$$

finner vi egenverdiene:

$$\lambda_1 = 0, \quad \lambda_2 = 6, \quad \lambda_3 = 6.$$

b. Finn en basis for hvert egenrommet.

La $\lambda_1 = 0$. Vi finner at matrisen M er radekvivalent til matrisen

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1/2 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Det medfører at løsningen til likningen $M\vec{v}_1 = \vec{0}$ er

$$\vec{v}_1 = x_3 \begin{pmatrix} 1/2 \\ -3/2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

For å finne de andre egenvektorene løser vi matriselikningen

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Da har vi at $x_1 = -x_2 + 2x_3$ og egenrommet V_6 for egenverdien $\lambda = 6$ er

$$V_6 = \begin{pmatrix} -x_2 + 2x_3 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{Så } \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ og } \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

b. Er matrisen M diagonaliserbar? Hvis svaret er ”ja” finn da den diagonale matrisen som svarer til M . Dersom svar er ”nei”, forklar hvorfor matrisen M ikke er diagonaliserbar. Matrisen M er diagonaliserbar fordi sum av dimensjoner av egenrommene er lik 3. Tilsvarende diagonal matrisen er

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}.$$

Exercise 5.

La V være underrommet av \mathbb{R}^3 definert ved

$$V = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \text{ slik at } x_1 + x_2 + x_3 = 0 \right\}.$$

a. Vis at $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ og $\vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ er ortogonale.

b. Finn en ortonormal basis

$$\alpha = (\vec{\alpha}_1, \vec{\alpha}_2, \vec{\alpha}_3)$$

fra systemet av vektorene \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} .

c. Finn basisskiftematriksen $M_{e \rightarrow \alpha}$ fra standard basisen $e = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ til basisen α .

d. Regn ut $M_{e \rightarrow \alpha}^T M_{e \rightarrow \alpha}$.

e. Hvilke av vektorene \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} hører til V ?

f. La $P: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ være projeksjon på V : $P(\vec{x}) = \text{proj}_V(\vec{x})$. Finn matrisen M_α av den lineære transformasjonen P med hensyn på basisen α .

Fasit til oppgave 5.

a. Vis at $\vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ og $\vec{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ er ortogonale.

Vi regner ut indre productet

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = 1 + (-1) + 0 = 0, \quad \vec{a} \cdot \vec{c} = 1 + 1 - 2 = 0, \quad \vec{b} \cdot \vec{c} = 1 - 1 + 0 = 0,$$

som sier at \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} er ortogonale.

b. Finn en ortonormal basis

$$\alpha = (\vec{\alpha}_1, \vec{\alpha}_2, \vec{\alpha}_3)$$

fra systemet av vektorene \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} .

$$\text{La } \vec{\alpha}_1 = \frac{\vec{a}}{|\vec{a}|} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{3} \end{pmatrix}, \vec{\alpha}_2 = \frac{\vec{b}}{|\vec{b}|} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{\alpha}_3 = \frac{\vec{c}}{|\vec{c}|} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{6} \\ -2/\sqrt{6} \end{pmatrix}.$$

Systemet $\alpha = (\vec{\alpha}_1, \vec{\alpha}_2, \vec{\alpha}_3)$ er ortonormalt.

c. Finn basisskiftematriksen $M_{e \rightarrow \alpha}$ fra standard basisen $e = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ til basisen α .

$$M_{e \rightarrow \alpha} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{3} & -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{3} & 0 & -2/\sqrt{6} \end{pmatrix}$$

d. Regn ut $M_{e \rightarrow \alpha}^T M_{e \rightarrow \alpha}$.

$$M_{e \rightarrow \alpha}^T M_{e \rightarrow \alpha} = M_{e \rightarrow \alpha}^{-1} M_{e \rightarrow \alpha} = 1$$

fordi $M_{e \rightarrow \alpha}$ er en ortogonal matrise og derfor er $M_{e \rightarrow \alpha}^T = M_{e \rightarrow \alpha}^{-1}$.

e. Hvilke av vektorene \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} hører til V ?

Vektorene \vec{b} og \vec{c} hører til V .

f. La $P: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ være projeksjon på V : $P(\vec{x}) = \text{proj}_V(\vec{x})$. Finn matrisen $[P_\alpha]$ av den lineære transformasjonen P med hensyn på basisen α .

$$[P_\alpha] = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$