

Eksamen i emnet MAT121 - Lineær algebra

Onsdag 29 mai, 2013, kl. 09.00-14.00

- Tillatte hjelpemidler. kalkulator, i samsvar med fakultetets regler.
- Oppgavesettet er på 3 sider.
- Alle svar må begrunnes.

Oppgave 1.

Betrakt matrisen

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ -4 & 6 & 2 \\ 16 & -15 & -5 \end{bmatrix}.$$

- Finne determinanten til A .
- Finne den reduserte trappeformen til A .
- Finne en basis for nullrommet $\text{Nul}(A)$. Hva er dimensjonen til $\text{Nul}(A)$?
- Finne den generelle løsningen til ligningen $A\vec{x} = \begin{pmatrix} 9 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix}$.
- Finne en basis for søylerommet $\text{Col}(A)$. Hva er rangen til A ?
- Finne alle egenverdier og egenvektorer for A .
- Er A diagonaliserbar? Hvis "ja": finn den tilsvarende diagonal matrisen.
- Finne en ortogonal basis for $\text{Col}(A)$.

Fasit til oppgave 1.

- Finne determinanten til A .

$$\det(A) = 3 \det \begin{bmatrix} 6 & 2 \\ -15 & -5 \end{bmatrix} = 3(-30 + 30) = 0.$$

b. Finn den reduserte trappeformen til A .

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ -4 & 6 & 2 \\ 16 & -15 & -5 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 2 \\ 0 & -15 & -5 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

c. Finn en basis for nullrommet $\text{Nul}(A)$. Hva er dimensjonen til $\text{Nul}(A)$?

Vi må finne løsninger til homogen lineær systemet

$$A\vec{x} = \vec{0}.$$

Vi bruker redusert trappeformen og finner

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Da er $\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{1}{3} \\ 1 \end{bmatrix} x_3$, som sier at basis for $\text{Nul}(A)$ er $\begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{1}{3} \\ 1 \end{bmatrix}$ og dimensjon til $\text{Nul}(A)$ er 1.

d. Finn den generelle løsningen til ligningen $A\vec{x} = \begin{pmatrix} 9 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix}$.

Den generelle løsningen er sum av løsningen til den homogene likning en og en spesielt løsning. La oss finne en spesielt løsning til $A\vec{x} = \begin{bmatrix} 9 \\ 6 \\ 3 \end{bmatrix}$. Vi skriver utvidet matrisen og finne den reduserte trappeformen:

$$\begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 & 9 \\ -4 & 6 & 2 & 6 \\ 16 & -15 & -5 & 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 6 & 2 & 18 \\ 0 & -15 & -5 & 3 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Den generelle løsningen er $\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{1}{3} \\ 1 \end{bmatrix} x_3 + \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix}$.

e. Finn en basis for søylerommet $\text{Col}(A)$. Hva er rangen til A ? Det er klart at den andre og den tredje søylene er lineært avhengige siden $\begin{bmatrix} 0 \\ 6 \\ -15 \end{bmatrix} = 3 \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{bmatrix}$.

Fra rangteoremet vet vi at $3 = \dim(\text{Col}(A)) + \dim(\text{Null}(A)) = \dim(\text{Col}(A)) + 1$, da er dimensjon til $\text{Col}(A)$ er 2 som sier at rang til A er 2. Vi velger basis vektorene for $\text{Col}(A)$ som

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{bmatrix}, \quad \vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 3 \\ -4 \\ 16 \end{bmatrix}.$$

f. Finn alle egenverdier og egenvektorer for A . Den karakteristiske ligningen for matrisen A er

$$P_A(\lambda) = -\lambda^3 + 4\lambda^2 - 3\lambda = -\lambda(\lambda - 1)(\lambda - 3) = 0.$$

Så har vi tilsvarende egenverdiene og egenvektorene:

$$\lambda_1 = 3, \quad \vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}, \quad \lambda_2 = 1, \quad \vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{bmatrix}, \quad \lambda_3 = 0, \quad \vec{v}_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -3 \end{bmatrix}.$$

g. Er A diagonaliserbar? Hvis "ja": finn den tilsvarende diagonal matrisen. Siden matrisen A har 3 forskjellige egenverdier, er tilsvarende egenvektorer lineært uavhengige. Matrisen

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 2 & -5 & -3 \end{bmatrix} \quad \text{er inverterbar og}$$

$$P^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & 1 \\ 4 & -5 & -2 \end{bmatrix}, \quad D = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Vi finner diagonalmatrisen $D = P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$.

h. Finn en ortogonal basis for $\text{Col}(A)$. Vi bruker Gram-Schmidt prosedyren. Velger $\vec{u}_1 = \vec{v}_1 \in \text{Col}(A)$. La oss reigne ut

$$\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1 = 29, \quad \vec{u}_1 \cdot \vec{v}_2 = -88.$$

Dar er

$$\vec{u}_2 = \vec{v}_2 - \text{proj}_{\vec{u}_1} \vec{v}_2 = \vec{v}_2 - \frac{\vec{v}_2 \cdot \vec{v}_1}{\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1} \vec{v}_1 = \vec{v}_2 + \frac{88}{29} \vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ \frac{60}{29} \\ \frac{24}{29} \end{bmatrix}$$

Basisen $\vec{u}_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ -5 \end{bmatrix}$, $\vec{u}_2 = \begin{bmatrix} 3 \\ 60 \\ 29 \\ 24 \\ 29 \end{bmatrix}$ er ortogonal basisen for $\text{Col}(A)$.

Oppgave 2.

- Anta at B er en $n \times n$ matrise slik at $B^T = B^{-1}$. Hva er $\det(B^3)$?
- Anta at B er en $n \times n$ matrise slik at $B^T = -B$. Finn summen

$$b_{11} + b_{22} + \dots + b_{nn}.$$

- Anta at B er en 3×3 matrise slik at $B^T = -B$. Finn $\det(B)$.
- Anta at C er en $n \times n$ matrise slik at $\det(C) = 1$ og alle elementer c_{ij} i C

er hele tall. La $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$ være slik at alle koordinater b_j , $j = 1, \dots, n$,

også er hele tall. Bevis at løsningen til systemet $C\vec{x} = \vec{b}$ er en vektor som består av hele tall.

Hint: bruk Cramers regel.

- Anta at A er en $n \times n$ diagonaliserbar matrise. Forklar sammenheng mellom egenverdier og egenvektorer til matrisene A og A^2 .

Fasit til oppgave 2.

- Anta at B er en $n \times n$ matrise slik at $B^T = B^{-1}$. Hva er $\det(B^3)$?**

$$1 = \det(I) = \det(BB^{-1}) = \det(BB^T) = \det(B) \det(B^T) = (\det(B))^2$$

Derfor er $\det B = \pm 1$ og $\det(B^3) = (\det(B))^3 = \pm 1$.

- Anta at B er en $n \times n$ matrise slik at $B^T = -B$. Finn summen**

$$b_{11} + b_{22} + \dots + b_{nn}.$$

Dersom $B^T = -B$ da er $b_{jj} = -b_{jj}$ som medfører at $b_{jj} = 0$. Vi får at

$$b_{11} + b_{22} + \dots + b_{nn} = 0.$$

c. Anta at B er en 3×3 matrise slik at $B^T = -B$. Finn $\det(B)$. Siden $B^T = -B$ får vi

$$B = \begin{bmatrix} 0 & a & b \\ -a & 0 & c \\ -b & -c & 0 \end{bmatrix} \quad \text{og} \quad \det B = -a(-1(c)(-b)) + b((-a)(-c)) = 0.$$

d. Anta at C er en $n \times n$ matrise slik at $\det(C) = 1$ og alle elementer c_{ij} i C er hele tall. La $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$ være slik at alle koordinater $b_j, j = 1, \dots, n$,

også er hele tall. Bevis at løsningen til systemet $C\vec{x} = \vec{b}$ er en vektor som består av hele tall.

Hint: bruk Cramers regel. .

Vi betegner C_j matrisen der byttet vi i matrisen C j -søyle med \vec{b} . Cramers regel sier at

$$x_j = \frac{\det(C_j)}{\det(C)} = \det(C_j).$$

Å finne determinanten $\det(C_j)$ må vi bare bruke addisjon og multiplikasjon av hele tall. Resultat blir et hel tall.

e. Anta at A er en $n \times n$ diagonaliserbar matrise. Forklar sammenheng mellom egenverdier og egenvektorer til matrisene A og A^2 .

Matrisen A har n egenverdier regnet med multiplisitet. La λ være en egenverdi for A og \vec{v} den tilsvarende egenvektoren. Da har vi

$$A\vec{v} = \lambda\vec{v} \implies A^2\vec{v} = A(A\vec{v}) = A(\lambda\vec{v}) = \lambda A(\vec{v}) = \lambda^2\vec{v}.$$

Vi konkluderer at A og A^2 har like egenvektorer, men egenverdier for A^2 lik kvadrat av egenverdier til A .

Oppgave 3.

La $\alpha = (\vec{\alpha}_1, \vec{\alpha}_2, \vec{\alpha}_3, \vec{\alpha}_4)$ der

$$\vec{\alpha}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{\alpha}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{\alpha}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{\alpha}_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

a. Vis at α er en basis for \mathbb{R}^4 og finn en matrise P slik at $P\vec{x} = [\vec{x}]_\alpha$.

b. La $T: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ være en lineæravbildning slik at

$$T(\vec{\alpha}_1) = \vec{\beta}_1, \quad T(\vec{\alpha}_2) = \vec{\beta}_2, \quad T(\vec{\alpha}_3) = \vec{\beta}_3, \quad T(\vec{\alpha}_4) = \vec{\beta}_4,$$

der vektorene $\vec{\beta}_j$, $j = 1, 2, 3, 4$ er gitt ved

$$\begin{aligned} \vec{\beta}_1 &= \vec{\alpha}_1 + \vec{\alpha}_2 + \vec{\alpha}_3 + \vec{\alpha}_4, & \vec{\beta}_2 &= \vec{\alpha}_2 + \vec{\alpha}_3 + \vec{\alpha}_4, \\ \vec{\beta}_3 &= \vec{\alpha}_3 + \vec{\alpha}_4, & \vec{\beta}_4 &= \vec{\alpha}_1. \end{aligned}$$

Finn α -matrisen $[T]_\alpha$ til avbildningen T .

c. Finn standardmatrisen til lineæravbildningen gitt i punkt b.

d. La vektorene $\vec{\gamma}_1, \vec{\gamma}_2, \vec{\gamma}_3, \vec{\gamma}_4$ være gitt ved

$$\begin{aligned} \vec{\gamma}_1 &= \vec{\alpha}_1 - \vec{\alpha}_2, & \vec{\gamma}_2 &= \vec{\alpha}_2 - \vec{\alpha}_3, \\ \vec{\gamma}_3 &= \vec{\alpha}_3 - \vec{\alpha}_4, & \vec{\gamma}_4 &= \vec{\alpha}_4 - \vec{\alpha}_1, \end{aligned}$$

der $\vec{\alpha}_1, \vec{\alpha}_2, \vec{\alpha}_3, \vec{\alpha}_4$ er en basis av et vektorrom V . Finn en basis for vektorrommet $W = \text{span}\{\vec{\gamma}_1, \vec{\gamma}_2, \vec{\gamma}_3, \vec{\gamma}_4\}$ og angi dimensjonen til W .

Fasit til oppgave 3.

a. Vis at α er en basis for \mathbb{R}^4 og finn en matrise P slik at $P\vec{x} = [\vec{x}]_\alpha$. Vi former matrisen A ved søyler fra samling α :

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Siden $\det(A) = -1 \neq 0$ konkluderer vi at søyler i A er lineært uavhengige og vektorer fra α danner en basis for \mathbb{R}^4 . Matrisen P slik at $P\vec{x} = [\vec{x}]_\alpha$ er lik inverse til A :

$$P = A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}.$$

b. La $T: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ være en lineæravbildning slik at

$$T(\vec{\alpha}_1) = \vec{\beta}_1, \quad T(\vec{\alpha}_2) = \vec{\beta}_2, \quad T(\vec{\alpha}_3) = \vec{\beta}_3, \quad T(\vec{\alpha}_4) = \vec{\beta}_4,$$

der vektorene $\vec{\beta}_j$, $j = 1, 2, 3, 4$ er gitt ved

$$\begin{aligned} \vec{\beta}_1 &= \vec{\alpha}_1 + \vec{\alpha}_2 + \vec{\alpha}_3 + \vec{\alpha}_4, & \vec{\beta}_2 &= \vec{\alpha}_2 + \vec{\alpha}_3 + \vec{\alpha}_4, \\ \vec{\beta}_3 &= \vec{\alpha}_3 + \vec{\alpha}_4, & \vec{\beta}_4 &= \vec{\alpha}_1. \end{aligned}$$

Finn α -matrisen $[T]_\alpha$ til avbildningen T Matrisen $[T]_\alpha$ er

$$[T]_\alpha = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

c. Finn standardmatrisen til lineæravbildningen gitt i punkt b. Vi skriver i standardbasisen

$$\vec{\alpha}_1 = \vec{e}_1 + \vec{e}_4, \quad \vec{\alpha}_2 = \vec{e}_2 + \vec{e}_3, \quad \vec{\alpha}_3 = \vec{e}_1 + \vec{e}_2, \quad \vec{\alpha}_4 = \vec{e}_4.$$

Da er

$$\begin{aligned} T(\vec{\alpha}_1) = \vec{\beta}_1, & \implies T(\vec{e}_1) + T(\vec{e}_4) = 2\vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_3 + 2\vec{e}_4, \\ T(\vec{\alpha}_2) = \vec{\beta}_2, & \implies T(\vec{e}_2) + T(\vec{e}_3) = \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \\ T(\vec{\alpha}_3) = \vec{\beta}_3, & \implies T(\vec{e}_1) + T(\vec{e}_3) = \vec{e}_1 + \vec{e}_2 + \vec{e}_3, \\ T(\vec{\alpha}_4) = \vec{\beta}_4, & \implies T(\vec{e}_4) = \vec{e}_1 + \vec{e}_4. \end{aligned}$$

Vi finner

$$\begin{aligned} T(\vec{e}_1) &= \vec{e}_1 + 2\vec{e}_2 + \vec{e}_3 + \vec{e}_4, \\ T(\vec{e}_2) &= -\vec{e}_2 - \vec{e}_3, \\ T(\vec{e}_3) &= \vec{e}_1 + 3\vec{e}_2 + 2\vec{e}_3 + \vec{e}_4, \\ T(\vec{e}_4) &= \vec{e}_1 + \vec{e}_4. \end{aligned}$$

Standardmatrisen er

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 3 & 0 \\ 1 & -1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

d. La vektorene $\vec{\gamma}_1, \vec{\gamma}_2, \vec{\gamma}_3, \vec{\gamma}_4$ være gitt ved

$$\begin{aligned} \vec{\gamma}_1 &= \vec{\alpha}_1 - \vec{\alpha}_2, & \vec{\gamma}_2 &= \vec{\alpha}_2 - \vec{\alpha}_3, \\ \vec{\gamma}_3 &= \vec{\alpha}_3 - \vec{\alpha}_4, & \vec{\gamma}_4 &= \vec{\alpha}_4 - \vec{\alpha}_1, \end{aligned}$$

der $\vec{\alpha}_1, \vec{\alpha}_2, \vec{\alpha}_3, \vec{\alpha}_4$ er en basis av et vektorrom V . Finn en basis for vektorrommet $W = \text{span}\{\vec{\gamma}_1, \vec{\gamma}_2, \vec{\gamma}_3, \vec{\gamma}_4\}$ og angi dimensjonen til W .

Vektorene $\vec{\gamma}_j, j = 1, 2, 3, 4$ er lineært avhengige siden $\vec{\gamma}_1 + \vec{\gamma}_2 = -\vec{\gamma}_3 - \vec{\gamma}_4$ og en av $\vec{\gamma}_j$ er en lineært kombinasjon av de andre. La oss vise at $\vec{\gamma}_2, \vec{\gamma}_3, \vec{\gamma}_4$ er lineært uavhengige. La

$$a\vec{\gamma}_2 + b\vec{\gamma}_3 + c\vec{\gamma}_4 = 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}.$$

Da er

$$a(\vec{\alpha}_2 - \vec{\alpha}_3) + b(\vec{\alpha}_3 - \vec{\alpha}_4) + c(\vec{\alpha}_4 - \vec{\alpha}_1) = -c\vec{\alpha}_1 + a\vec{\alpha}_2 + (b-a)\vec{\alpha}_3 + (c-b)\vec{\alpha}_4 = 0.$$

Siden $\vec{\alpha}_1, \vec{\alpha}_2, \vec{\alpha}_3, \vec{\alpha}_4$ er lineært uavhengige konkluderer vi at

$$-c = a = b - a = c - b = 0 \implies a = b = c = 0,$$

som viser at $\vec{\gamma}_2, \vec{\gamma}_3, \vec{\gamma}_4$ er lineært uavhengige og danner en basis for W . Dimensjon av W er 3.

Oppgave 4.

a. La \vec{a} og \vec{b} være vektorer i \mathbb{R}^n . Bevis at

$$\|\vec{a} + \vec{b}\| \leq \|\vec{a}\| + \|\vec{b}\|.$$

Hint: bruk $|\vec{a} \cdot \vec{b}| \leq \|\vec{a}\| \|\vec{b}\|$.

b. La $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$. Definerer et produkt i \mathbb{R}^2 med hensyn til den symmetriske matrisen A ved

$$(1) \quad \vec{x} \cdot \vec{y} = (\vec{x})^T A \vec{y}.$$

Finn $\vec{u}_1, \vec{u}_2 \in \mathbb{R}^2$ slik at $\vec{u}_1 \neq \vec{0}$, $\vec{u}_2 \neq \vec{0}$ og $\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2 = 0$ med hensyn til produktet definert i formel (2). Med andre ord mengden $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2\}$ må være ortogonal med hensyn til produktet definert ved matrisen A .

Hint: bruk Gram-Schmidt prosedyren med hensyn til produktet definert i formel (2) for standardbasen \vec{e}_1, \vec{e}_2 for \mathbb{R}^2 .

Fasit til oppgave 4.

a. La \vec{a} og \vec{b} være vektorer i \mathbb{R}^n . Bevis at

$$\|\vec{a} + \vec{b}\| \leq \|\vec{a}\| + \|\vec{b}\|.$$

Hint: bruk $|\vec{a} \cdot \vec{b}| \leq \|\vec{a}\| \|\vec{b}\|$.

Vi regner

$$\begin{aligned} \|\vec{a} + \vec{b}\|^2 &= (\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} + \vec{b}) = \vec{a} \cdot \vec{a} + 2(\vec{a} \cdot \vec{b}) + \vec{b} \cdot \vec{b} \\ &\leq \|\vec{a}\|^2 + 2|\vec{a} \cdot \vec{b}| + \|\vec{b}\|^2 \\ &\leq \|\vec{a}\|^2 + 2\|\vec{a}\| \|\vec{b}\| + \|\vec{b}\|^2 \\ &= (\|\vec{a}\| + \|\vec{b}\|)^2 \end{aligned}$$

Ta kvadrat rot av begge sider.

b. La $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$. Definerer et produkt i \mathbb{R}^2 med hensyn til den symmetriske matrisen A ved

$$(2) \quad \vec{x} \cdot \vec{y} = (\vec{x})^T A \vec{y}.$$

Finn $\vec{u}_1, \vec{u}_2 \in \mathbb{R}^2$ slik at $\vec{u}_1 \neq \vec{0}$, $\vec{u}_2 \neq \vec{0}$ og $\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_2 = 0$ med hensyn til produktet definert i formel (2). Med andre ord mengden $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2\}$ må være ortogonal med hensyn til produktet definert ved matrisen A .

Hint: bruk Gram-Schmidt prosedyren med hensyn til produktet definert i formel (2) for standardbasen \vec{e}_1, \vec{e}_2 for \mathbb{R}^2 .

Vi velger $\vec{u}_1 = \vec{e}_1$ og reiner

$$\vec{u}_2 = \vec{e}_2 - \frac{\vec{e}_2^T A \vec{e}_1}{\vec{e}_1^T A \vec{e}_1} \vec{e}_1.$$

Vi får at

$$\vec{e}_2^T A \vec{e}_1 = (0, 1) \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = 1, \quad \vec{e}_1^T A \vec{e}_1 = (1, 0) \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = 2.$$

Da er

$$\vec{u}_2 = \vec{e}_2 - \frac{1}{2} \vec{e}_1 = \begin{bmatrix} -1/2 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Mengde \vec{u}_1, \vec{u}_2 er ortogonal med hensyn til produkt definert ved matrisen A .